

Робот-сортировщик отходов

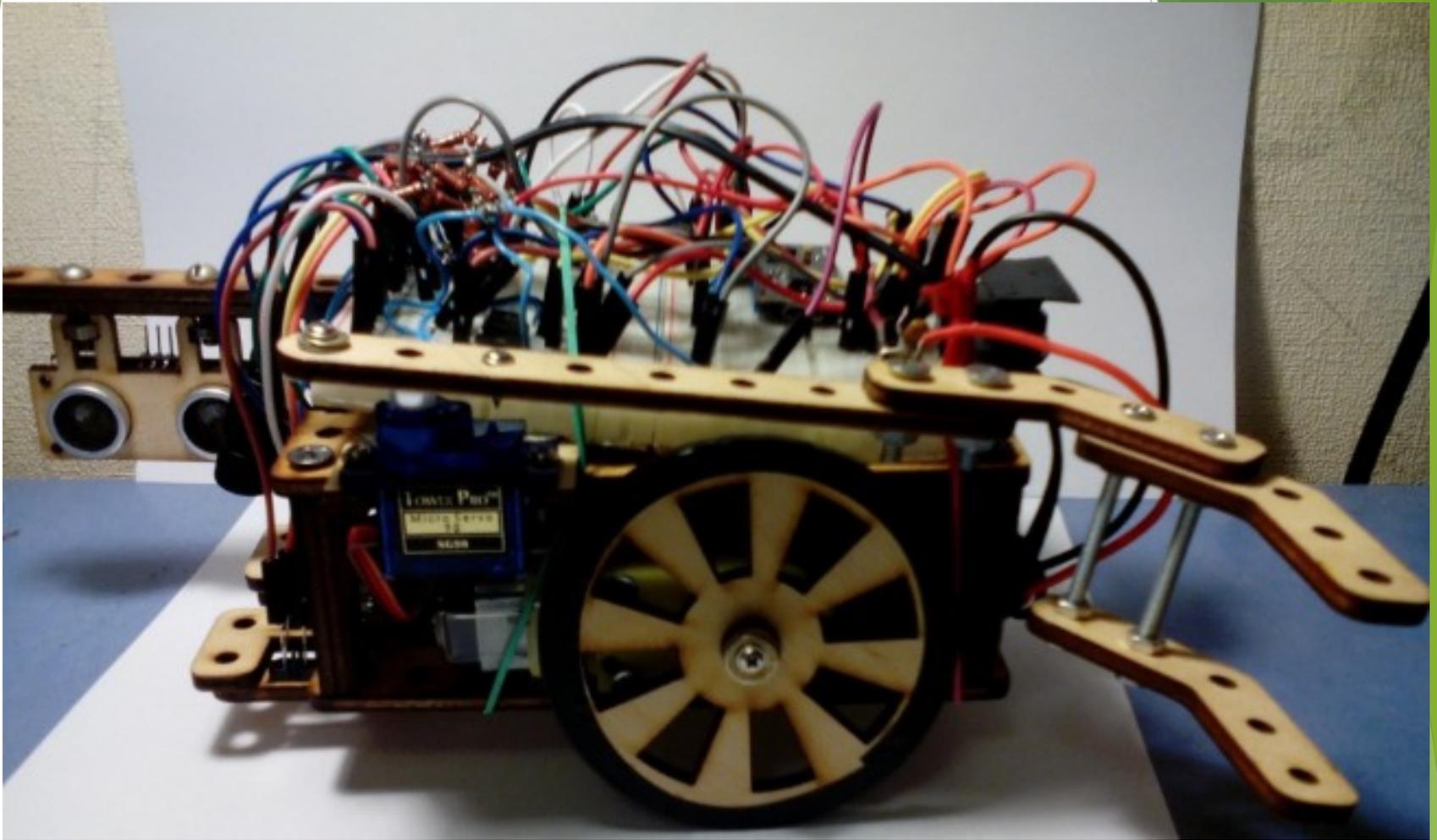
Выполнили:

- ▶ Вертоусов Егор
- ▶ Гражданов Александр.

Руководитель:

Ключиков Аркадий Викторович

Цель работы



Практическое применение



- ▶ Сортировка и транспортировка мусора;
- ▶ Транспортировка и сортировка материалов на складе.

Актуальность проекта

- ▶ Глобальное потепление.
- ▶ Загрязнение водоемов.
- ▶ Загрязнение атмосферы.

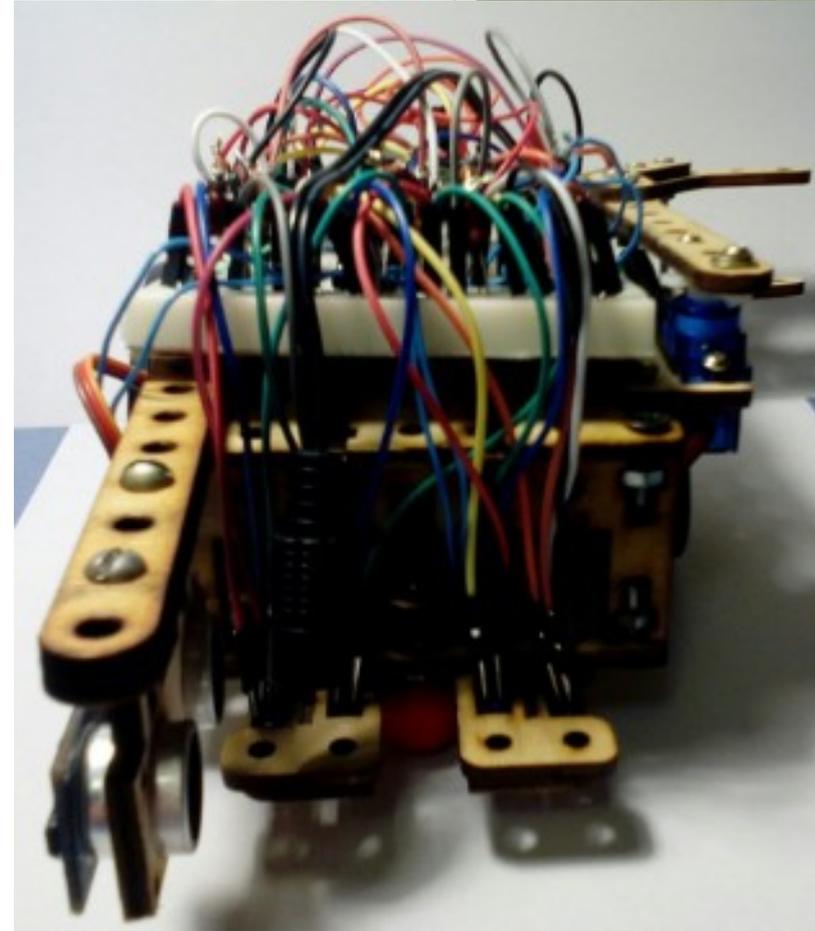
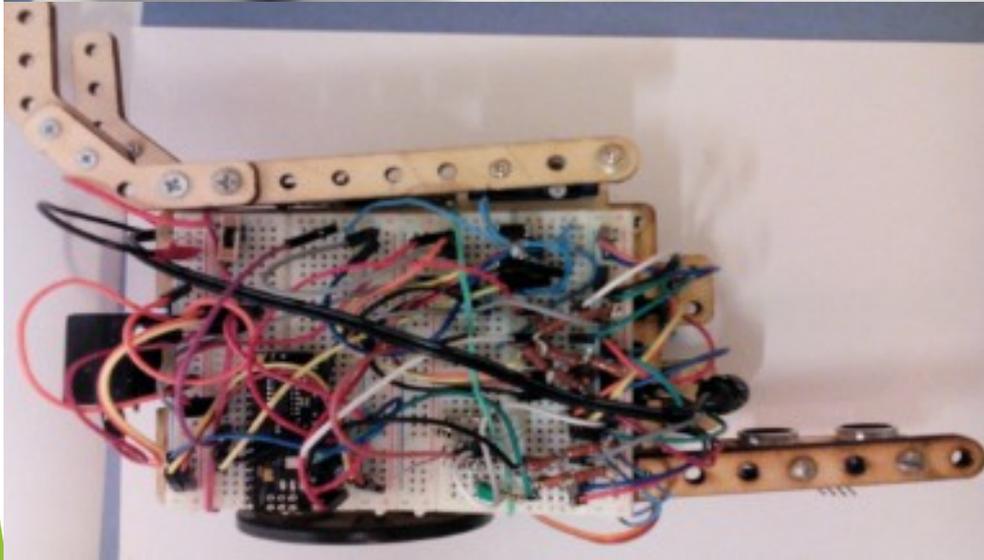
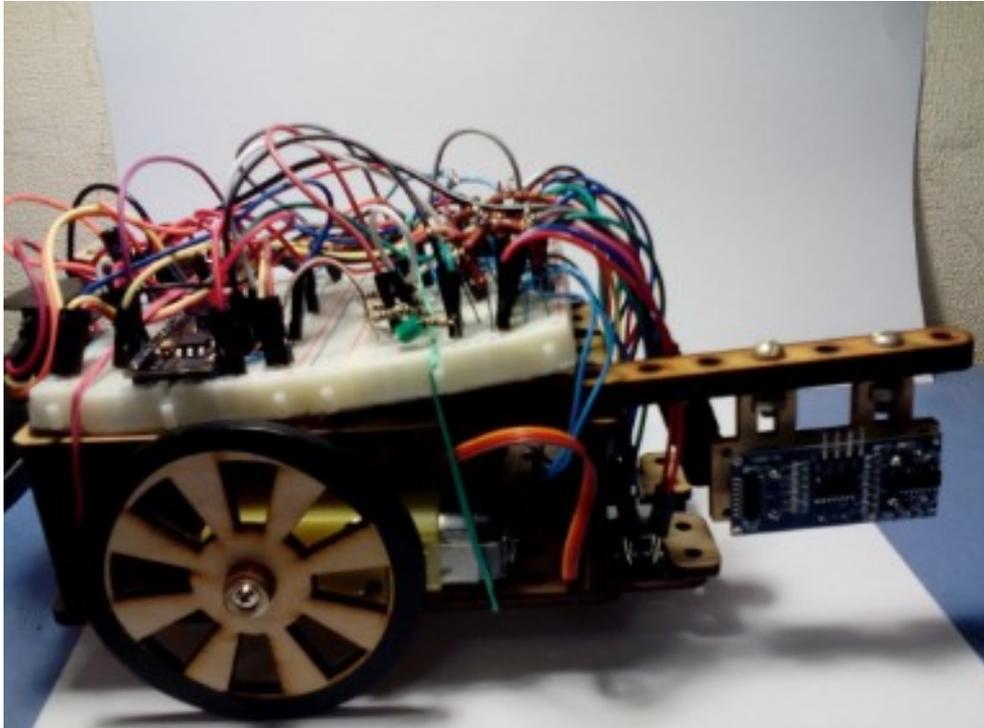


Задачи проекта



- ▶ Создать алгоритм и платформу, которая будет сортировать мусор.

Описание конструкции



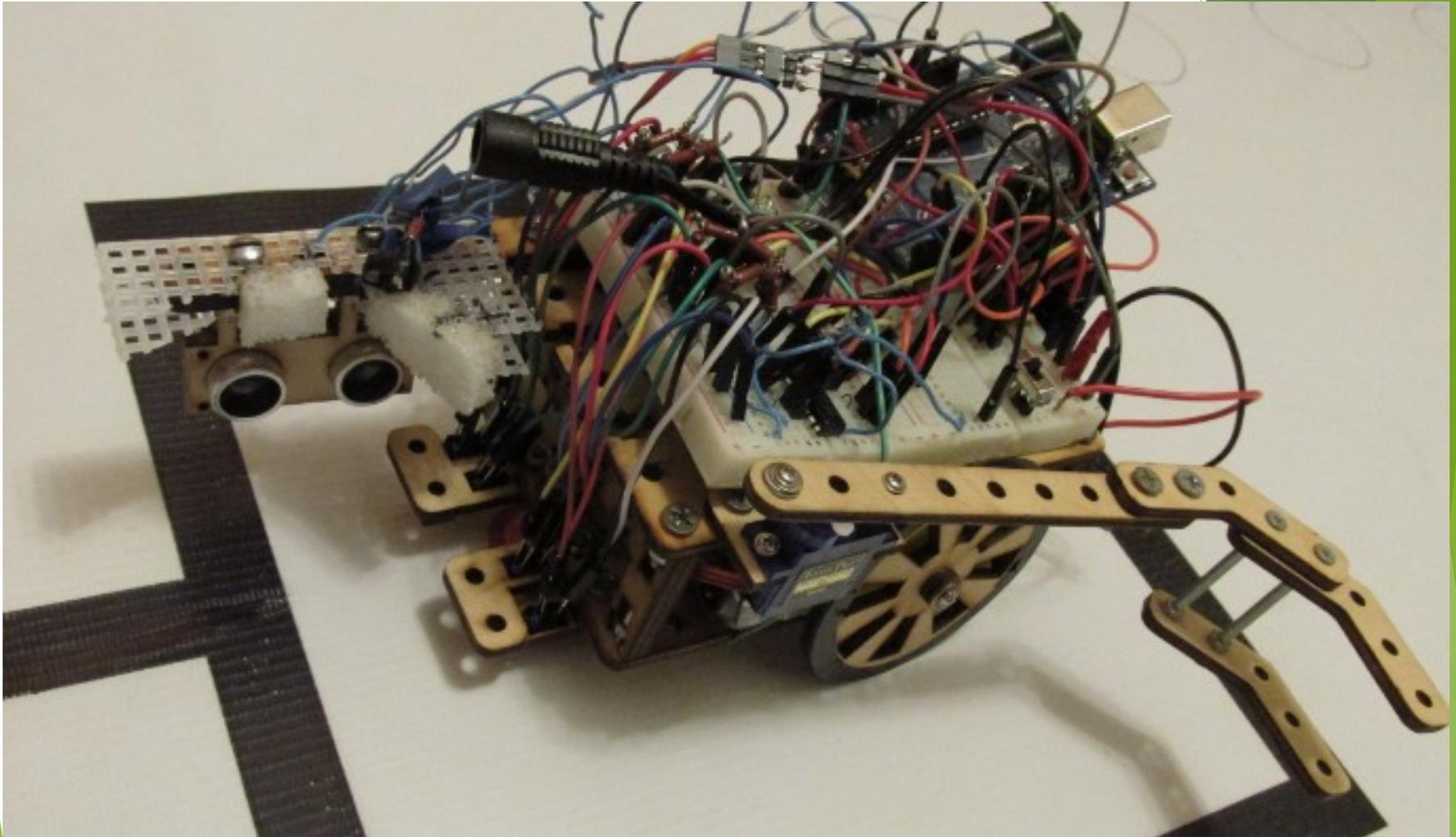
Описание устройства (электронные компоненты, условия функционирования).

- ▶ Электронные компоненты:
- ▶ 1 драйвер l293d
- ▶ 1 датчик расстояния ультразвуковой HC-SR04
- ▶ 4 датчика света (фотодиод, ик)
- ▶ 2 электромоторы 6В
- ▶ 1 сервопривод sg90
- ▶ 1 программно аппаратная платформа Arduino Uno
- ▶ Стабилизатор напряжения 7805 5В

Описание аналогов



Перспективы развития



- ▶ Совершенствование данной платформы и улучшение программного обеспечения.

Спасибо за внимание